

Autonome Greenbot Sterk staaltje

De Greenbot van Conver kan geheel autonoom een berm, talud of grasveld maaien. Een chauffeur is voor deze 75 kW sterke vierwielbestuurde en vierwielgedreven werktuigendrager niet meer nodig. Een revolutie is aanstaande.

Fabrikant Conver behoort tot DPC, de Dutch Power Company. In deze groep zitten ook Probotiq (die de software ontwikkelde) en importeur Louis Nagel, die de Greenbot samen met Conver op de markt brengt. Conver huist in Giessen (NB) en is bekend van amfibische voertuigen en maaiboten. De Greenbot ziet er als prototype al opvallend doordacht uit. Hij kan volledig autonoom werken op basis van een programma dat hem vooraf is 'ingeleerd'

De Greenbot zet een grote stap in de toekomst

met de radiografische afstandsbediening. Dat heet 'teach & play back'. Een tijdelijke zitplaats is daarvoor mogelijk bovenop de Greenbot. In de nabije toekomst herhaalt de Greenbot ook taken die op een trekker met chauffeur zijn vastgelegd of op de computer zijn voorbereid. De viercilinder Perkins is voorbereid op het gebruik van Adblue. De spoorbreedte is 100 cm en de buitenbreedte 130 cm. Een versie met een spoor

van 180 cm staat in Giessen al op stapel. Standaard heeft de Greenbot vier stuurmodi: voorwiel, achterwiel, vierwiel en hondengang. Gemeten over de buitenkant van het wielspoor is op 4ws de draaicirkel 6,5 meter. Elk wiel heeft zijn eigen hydromotor; de olie komt van een axiale plunjerpomp. Een loadsensingpomp neemt de olie voor de frontaftakas, de beide hefinrichtingen en de vier dubbelwerkende ventielen voor zijn rekening. Rijklaar weegt de Greenbot 2.260 kg. ■

Echte werktuigendrager

De beugels zijn voor het bevestigen van een voorraadbak of -tank. Het plaatmateriaal is van staal. Kunststof ontbreekt. Rijklaar met volle dieseltank (85 liter) weegt de Greenbot 2.260 kg.

Twee snelheidsbereiken

De viercilinder Perkins heeft een vermogen van 75 kW (103 pk) en drijft hydrostatisch de wielen aan met twee snelheidsbereiken: van 0-8 en van 0-25 km/h, zowel voor- als achteruit. Elk wiel heeft zijn eigen radiale plunjermotor.

Locatiebepaling via gps

Op dit statief wordt de gps-antenne gemonteerd. Onder de beplating zit een centrale computer die zes controllers aanstuurt. Een designbureau tekende voor het uiterlijk.

Radiografisch

De aansturing loopt via deze afstandsbediening met knopjes voor rijaandrijving, besturing, hef (2x), aftakas (2x) en hydraulische ventielen (4x). Ook is er een noodstop. De Greenbot herhaalt vervolgens autonoom de taken die hem geleerd zijn.



Klepelmaaier van Votex

De eerste Greenbot gaat aan het werk met een klepelmaaier van Votex met een maaibreedte van 175 cm. Daarmee houdt de Conver op eigen houtje bij een fruitteler de groenstroken tussen de bomenrijen schoon. Votex is ook een DPC-dochter.



140 cm hoog

Gemeten over de motorkap is de Greenbot 140 cm hoog. De beide uitlaten zitten op 148 cm hoogte. De breedte is 130 cm en de bodemvrijheid 30 cm. De bodemplaat is geheel vlak, waardoor een zwad of plantmateriaal niet kan haken.

Twee hefinrichtingen, twee aftakassen

De fronthef (categorie I) tilt 750 kg en de hydrostatisch aangedreven frontaftakas draait 1.000 toeren. De hef achter is cat. II en tilt 1.500 kg. De aftakas achter heeft mechanische aandrijving en draait 540 toeren bij 1.850 motortoeren.

Spoorbreedte 100 cm

De banden van Kleber hebben voor en achter dezelfde maat: 280/70R16. De typeaanduiding is Super 8L. De spoorbreedte is 100 cm en de Greenbot heeft een wielbasis van 225 cm.